



КРАТКИЕ СООБЩЕНИЯ

О топологической классификации градиентно-подобных потоков с поверхностной динамикой на 3-многообразиях

В. З. Гринес, Е. Я. Гуревич, Е. Д. Куренков

Ключевые слова: потоки Морса–Смейла, градиентно-подобные потоки, поверхностная динамика, гетероклинические траектории, топологическая эквивалентность, топологическая классификация, многообразия Зейферта.

DOI: <https://doi.org/10.4213/mzm12519>

Напомним, что поток f^t , заданный на замкнутом гладком многообразии M^n размерности n , называется *потоком Морса–Смейла*, если его неблуждающее множество состоит из конечного числа гиперболических состояний равновесия и замкнутых траекторий, а устойчивые и неустойчивые многообразия различных состояний равновесия и замкнутых траекторий либо не пересекаются, либо пересекаются трансверсально. Поток Морса–Смейла без замкнутых траекторий называется *градиентно-подобным*. *Индексом Морса* состояния равновесия p (замкнутой траектории γ) называется число, равное размерности его неустойчивого многообразия W_p^u (W_γ^u).

Далее будем предполагать, что $n = 3$ и многообразие M^3 является ориентируемым. Для градиентно-подобного потока f^t на M^3 обозначим через Ω_{f^t} множество всех его состояний равновесия, через Ω^i множество всех состояний равновесия индекс Морса которых равен $i \in \{0, 1, 2, 3\}$ и через $|\Omega^i|$ мощность множества Ω^i . Состояния равновесия индексов Морса 0 и 3 называются *узловыми* (*стоковыми* и *источниковыми* соответственно), а индексов 1, 2 – *седловыми*. Положим $\Sigma = \Omega^1 \cup \Omega^2$.

Напомним, что *устойчивой* (*неустойчивой*) *сепаратрисой* точки $\sigma \in \Sigma$ называется компонента связности многообразия $W_\sigma^s \setminus \sigma$ ($W_\sigma^u \setminus \sigma$).

Пусть $\sigma^1 \in \Omega^1$, $\sigma^2 \in \Omega^2$ такие, что $W_{\sigma^2}^u \cap W_{\sigma^1}^s \neq \emptyset$. Согласно [1] любая компонента связности пересечения $W_{\sigma^2}^u \cap W_{\sigma^1}^s \neq \emptyset$ называется *гетероклинической траекторией*.

Следующее понятие введено аналогично определению из [2].

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1. Будем говорить, что градиентно-подобный поток f^t , заданный на многообразии M^3 , обладает *поверхностной динамикой* (принадлежит классу $\text{GSD}(M^3)$), если множество Σ представляется в виде объединения двух подмножеств Σ_a, Σ_r таких, что каждая компонента связности множеств $\mathcal{A}_{f^t} = W_{\Sigma_a}^u \cup \Omega^0$, $\mathcal{R}_{f^t} = W_{\Sigma_r}^s \cup \Omega^3$ является ориентируемой ручно вложенной поверхностью¹.

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского Научного Фонда (проект 17-11-01041), кроме доказательства теоремы 3, выполненного в рамках Программы Фундаментальных исследований в НИУ ВШЭ в 2019 году (проект 100).

¹Поверхность $S_g \subset M^3$ называется *ручно вложенной*, если для любой точки $x \in S_g$ существует окрестность $U_x \subset M^3$ и гомеоморфизм $h_x: U_x \rightarrow \mathbb{R}^3$ такие, что $h_x(S_g \cap U_x) = Oxy$.

В [2; теоремы 1, 2], [3; лемма 1, теорема 1] изучалась топология многообразий, допускающих градиентно-подобные диффеоморфизмы с поверхностной динамикой. Так как сдвиг на единицу времени вдоль траекторий градиентно-подобного потока с поверхностной динамикой является таким диффеоморфизмом, результаты этих работ переносятся на случай потоков в следующем виде.

ПРЕДЛОЖЕНИЕ 1. Пусть $f^t \in \text{GSD}(M^3)$. Тогда существуют целые числа $k_{ft}, g_{ft} \geq 0$ и сохраняющий ориентацию диффеоморфизм τ_{ft} ориентируемой поверхности $\mathbb{S}_{g_{ft}}$ рода g_{ft} на себя такие, что

- 1) множества $\mathcal{A}_{ft}, \mathcal{R}_{ft}$ состоят из одинакового числа k_{ft} компонент связности, каждая из которых гомеоморфна поверхности $\mathbb{S}_{g_{ft}}$;
- 2) замыкание каждой компоненты связности V множества $M^3 \setminus (\mathcal{A}_{ft} \cup \mathcal{R}_{ft})$ гомеоморфно прямому произведению $\mathbb{S}_{g_{ft}} \times [0, 1]$ с границей, состоящей из двух компонент связности $A \in \mathcal{A}_{ft}$ и $R \in \mathcal{R}_{ft}$;
- 3) многообразие M^3 диффеоморфно фактор-пространству $M_{g_{ft}, \tau_{ft}} = \mathbb{S}_{g_{ft}} \times [0, 1] / \sim$ по отношению эквивалентности $(z, 1) \sim (\tau_{ft}(z), 0)$.

Пусть V – компонента связности множества $M^3 \setminus (\mathcal{A}_{ft} \cup \mathcal{R}_{ft})$ с границей $A \cup R$. Обозначим через f_A^t (f_R^t) ограничение потока f^t на множество A (R). Положим $\Omega_A = \Omega_{ft} \cap A$, $\Omega_A^i = \Omega^i \cap A$, $i \in \{0, 1, 2\}$, $\Omega_R = \Omega_{ft} \cap R$, $\Omega_R^j = \Omega^j \cap R$, $j \in \{1, 2, 3\}$. Тогда имеют место следующие равенства:

$$A = \bigcup_{p \in \Omega_A} W_p^u, \quad R = \bigcup_{p \in \Omega_R} W_p^s.$$

Пусть $\sigma^1 \in \Omega_A^1$; тогда $W_{\sigma^1}^u \subset A$ и из [4; теорема 2.3] следует, что существуют точки $\omega_+, \omega_- \in \Omega_A^0$ (возможно, $\omega_+ = \omega_-$) такие, что $\text{cl } W_{\sigma^1}^u \setminus W_{\sigma^1}^u = \omega_+ \cup \omega_-$. В силу [2; леммы 1, 2] справедливо следующее утверждение.

ПРЕДЛОЖЕНИЕ 2. Для любой точки $\sigma^1 \in \Omega_A^1$ найдутся точки $\sigma_+^2, \sigma_-^2 \in \Omega_A^2$ (возможно, $\sigma_+^2 = \sigma_-^2$) такие, что множество $W_{\sigma^1}^s \cap (W_{\sigma_+^2}^u \cup W_{\sigma_-^2}^u)$ состоит в точности из двух различных гетероклинических кривых.

Аналогичное утверждение справедливо для потока f_R с формальной заменой символов $A, 1, 2, s, u$ на $R, 2, 1, u, s$ соответственно.

Обозначим через Γ_A (Γ_R) множество, являющееся объединением всех состояний равновесия, одномерных сепаратрис и гетероклинических траекторий, лежащих в множестве A (R).

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2. Компоненту связности множества $A \setminus \Gamma_A$ ($R \setminus \Gamma_R$) назовем *двумерной ячейкой* потока f_A^t (f_R^t).

Из предложения 2 и работ [5], [6] следует, что границы двумерных ячеек потока f_A^t имеют в точности такие же топологические типы, как и границы двумерных ячеек некоторого градиентно-подобного потока на замкнутой поверхности². Более того, с использованием методов работы [6] устанавливается следующее предложение.

ПРЕДЛОЖЕНИЕ 3. Существуют гладкий градиентно-подобный поток $f_{A^*}^t$ на поверхности $\mathbb{S}_{g_{ft}}$ и гомеоморфизм $h: A \rightarrow \mathbb{S}_{g_{ft}}$ такие, что $f_{A^*}^t$ топологически эквивалентен потоку f_A^t посредством h , причем образ $h(p)$ любой точки $p \in \Omega_A$ является состоянием равновесия потока $f_{A^*}^t$ одного из следующих типов:

- 1) стоковым, если $p \in \Omega_A^0$;

²В [5], [6] ячейкой градиентно-подобного потока на замкнутой поверхности называется компонента связности дополнения до объединения замыканий устойчивых и неустойчивых многообразий всех седловых состояний равновесия потока.

- 2) *источниковым*, если $p \in \Omega_A^2$;
- 3) *седловым*, если $p \in \Omega_A^1$ и устойчивые сепаратрисы $h(p)$ являются образами в силу h гетероклинических траекторий, для которых точка p является граничной.

Из [4; теорема 2.3] и определения класса $\text{GSD}(M^3)$ вытекает следующее утверждение.

ПРЕДЛОЖЕНИЕ 4. *Для любой точки $\omega \in \Omega_A^0$ ($\alpha \in \Omega_R^3$) найдется такая точка $\sigma^1 \in \Omega_R^1$ ($\sigma^2 \in \Omega_A^2$), что $\omega \subset \text{cl} W_{\sigma^1}^u$ ($\alpha \subset \text{cl} W_{\sigma^2}^s$).*

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 3. Будем говорить, что инвариантные многообразия седловых состояний равновесия потока $f^t \subset \text{GSD}(M^3)$ обладают *однозначным асимптотическим поведением*, если для любого набора компонент связности $A \subset \mathcal{A}_{f^t}$, $R \subset \mathcal{R}_{f^t}$, $V \subset M^3 \setminus (\mathcal{A}_{f^t} \cup \mathcal{R}_{f^t})$ таких, что $\partial V = A \cup R$, выполняются следующие условия:

- 1) для любых двух различных точек $\sigma_{r,1}^1, \sigma_{r,2}^1 \in \Omega_R^1$ сепаратрисы $l_{\sigma_{r,1}^1}^u, l_{\sigma_{r,2}^1}^u$, принадлежащие V , содержат в своем замыкании различные точки $\omega_1, \omega_2 \subset \Omega_A^0$;
- 2) для любых двух различных точек $\sigma_{a,1}^2, \sigma_{a,2}^2 \in \Omega_A^2$ сепаратрисы $l_{\sigma_{a,1}^2}^s, l_{\sigma_{a,2}^2}^s$, принадлежащие V , содержат в своем замыкании различные точки $\alpha_1, \alpha_2 \subset \Omega_R^3$;
- 3) для любой точки $\sigma_a^1 \subset \Omega_A^1$ найдется в точности одна точка $\sigma_r^2 \subset \Omega_R^2$ такая, что пересечение $\text{cl} W_{\sigma_a^1}^s \cap R$ содержит $W_{\sigma_r^2}^s$; для любой точки $\sigma_r^2 \subset \Omega_R^2$ найдется в точности одна точка $\sigma_a^1 \subset \Omega_A^1$ такая, что $\text{cl} W_{\sigma_r^2}^u \cap A \supset W_{\sigma_a^1}^u$;
- 4) для любых точек $\sigma_a^1 \in \Omega_A^1$, $\sigma_r^2 \in \Omega_R^2$ пересечение $W_{\sigma_a^1}^s \cap W_{\sigma_r^2}^u \cap V$ либо пусто, либо состоит из единственной гетероклинической траектории.

Подкласс потоков из класса $\text{GSD}(M^3)$, инвариантные многообразия седловых состояний равновесий которых обладают однозначным асимптотическим поведением, обозначим через $\text{GSDU}(M^3)$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 4. Пусть $f^t \in \text{GSDU}(M^3)$. Компоненту связности множества

$$M^3 \setminus \bigcup_{p \in \Sigma} (\text{cl} W_p^u \cup \text{cl} W_p^s)$$

будем называть *трехмерной ячейкой* потока f^t .

Для любого набора компонент связности $A \subset \mathcal{A}_{f^t}$, $R \subset \mathcal{R}_{f^t}$, $V \subset M^3 \setminus (\mathcal{A}_{f^t} \cup \mathcal{R}_{f^t})$ таких, что $\partial V = A \cup R$, обозначим через $\mathcal{C}_A^2, \mathcal{C}_R^2, \mathcal{C}_V^3$ множество всех двумерных и трехмерных ячеек, принадлежащих множествам A, R, V соответственно.

Зафиксируем любую компоненту $A \subset \mathcal{A}_{f^t}$ и занумеруем $V_1, \dots, V_{2k_{f^t}}$ все попарно различные компоненты связности множества $M^3 \setminus (\mathcal{A}_{f^t} \cup \mathcal{R}_{f^t})$ так, что $\text{cl}(V_i) \cap \text{cl}(V_{i+1}) \neq \emptyset$ для всех $i \in \{1, \dots, 2k_{f^t} - 1\}$ и $\text{cl}(V_{2k_{f^t}}) \cap \text{cl}(V_1) \supset A$.

ЛЕММА. *Для любой двумерной ячейки $c^2 \subset A$ потока f_A^t найдется последовательность $C_1^3, \dots, C_{2k_{f^t}}^3$ трехмерных ячеек такая, что $\text{cl}(C_1^3) \cap A = \text{cl}(c^2)$, $C_i^3 \subset V_i$, $i \in \{1, \dots, 2k_{f^t}\}$, а пересечения $\text{cl}(C_i^3) \cap \text{cl}(C_{i+1}^3) \setminus A$, $i \in \{1, \dots, 2k_{f^t} - 1\}$, $\text{cl}(C_{2k_{f^t}}^3) \cap A$ непусты и каждое состоит из замыкания двумерной ячейки.*

Из леммы следует, что на множестве \mathcal{C}_A^2 корректно определено взаимно-однозначное отображение μ_A , ставящее в соответствие каждой ячейке $c^2 \in \mathcal{C}_A^2$ ячейку \tilde{c}^2 , принадлежащую пересечению $\text{cl}(C_{2k_{f^t}}^3) \cap A$.

ТЕОРЕМА 1. *Для того, чтобы потоки $f^t, f^{t'} \subset \text{GSDU}(M^3)$ были топологически эквивалентны необходимо и достаточно, чтобы выполнялось равенство $k_{f^t} = k_{f^{t'}}$, и существовали компоненты связности $A \subset \mathcal{A}_{f^t}$, $A' \subset \mathcal{A}_{f^{t'}}$ такие, что потоки $f_A^t, f_{A'}^{t'}$ были топологически эквивалентны посредством гомеоморфизма $h: A \rightarrow A'$ такого, что $\mu_{A'}^{-1} = h_* \mu_A h_*^{-1}$ либо $\mu_{A'}^{-1} = h_* \mu_A^{-1} h_*^{-1}$, где $h_*: \mathcal{C}_A^2 \rightarrow \mathcal{C}_{A'}^2$ – взаимно-однозначное соответствие, индуцируемое гомеоморфизмом h .*

ЗАМЕЧАНИЕ. В силу предложения 3 вопрос о существовании гомеоморфизма h , удовлетворяющего условиям теоремы 1, сводится к комбинаторной задаче проверки существования изоморфизма различающих графов Пейшото [6] или трехцветных графов Ошемкова–Шарко [7], соответствующих потокам f_A^t и $f_{A'}^t$.

Напомним, что гомеоморфизм $\tau: \mathbb{S}_g \rightarrow \mathbb{S}_g$ называется *периодическим гомеоморфизмом периода* $r > 1$, если $\tau^r(x) = x$ для любой точки $x \in \mathbb{S}_g$ и $\tau^l \neq \text{Id}$, если $0 < l < r$. Топологическая классификация сохраняющих ориентацию периодических гомеоморфизмов поверхностей получена Нильсеном в [8].

ТЕОРЕМА 2. *Если $f^t \in \text{GSDU}(M^3)$, то диффеоморфизм склейки τ_{ft} изотопен сохраняющему ориентацию периодическому отображению поверхности $\mathbb{S}_{g_{ft}}$.*

Пусть ν, μ – взаимно-простые целые числа, $0 \leq \nu < \mu$, $\theta: \mathbb{B}^2 \rightarrow \mathbb{B}^2$ – поворот диска \mathbb{B}^2 на угол $2\pi\nu/\mu$. Обозначим через $N^3 = \mathbb{B}^2 \times [0, 1]/\sim$ фактор-пространство по отношению эквивалентности $(x, 1) \sim (\theta(x), 0)$, $x \in \mathbb{B}^2$.

Многообразие M^3 называется *многообразием Зейферта*, если M^3 расслоено на окружности и каждый слой имеет в многообразии M^3 окрестность, послойно гомеоморфную N^3 .

СЛЕДСТВИЕ. *Если $f^t \in \text{GSDU}(M^3)$, то многообразие M^3 является многообразием Зейферта.*

ТЕОРЕМА 3. *Для любого целого $g \geq 0$ и произвольного сохраняющего ориентацию периодического диффеоморфизма $\tau: \mathbb{S}_g \rightarrow \mathbb{S}_g$ существует поток $f^t \in \text{GSDU}(M_{f,\tau}^3)$.*

СПИСОК ЦИТИРОВАННОЙ ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] В. З. Гринес, Е. В. Жужома, В. С. Медведев, *Матем. сб.*, **194**:7 (2003), 25–56.
 [2] V. Grines, E. Gurevich, O. Pochinka, *Regul. Chaotic Dyn.*, **22**:2 (2017), 122–135.
 [3] В. З. Гринес, Е. Я. Гуревич, Е. В. Жужома, С. Х. Зинина, *Нелинейная динам.*, **10**:4 (2014), 427–438. [4] S. Smale, *Bull. Amer. Math. Soc.*, **73**:6 (1967), 747–817. [5] А. А. Андронов, Е. А. Леонтович, И. И. Гордон, А. Г. Майер, *Качественная теория динамических систем второго порядка*, Наука, М., 1966. [6] M. Peixoto, *Dynamical Systems*, Academic Press, New York, 1973, 389–419. [7] А. А. Ошемков, В. В. Шарко, *Матем. сб.*, **189**:8 (1998), 93–140. [8] J. Nielsen, *Danske Vid. Selsk. Math.-Fys. Medd.*, **15** (1937), 1–77.

В. З. Гринес

Национальный исследовательский университет –
 Высшая школа экономики в Нижнем Новгороде
E-mail: vgrines@hse.ru

Поступило

18.07.2019

Принята к публикации

04.09.2019

Е. Я. Гуревич

Национальный исследовательский университет –
 Высшая школа экономики в Нижнем Новгороде
E-mail: egurevich@hse.ru

Е. Д. Куренков

Национальный исследовательский университет –
 Высшая школа экономики в Нижнем Новгороде
E-mail: ekurenkov@hse.ru